Retevis RT-3 oder Tytera MD380 - experimentelle Firmware installieren

Beitrag von "do2mad" vom 28. April 2016, 20:59

Hallo,

wie in der Abendrunde erwähnt habe ich heute morgen nicht richtig schlafen können $\overset{\checkmark}{\checkmark}$ und habe einen interessanten Bericht zu der experimentellen Firmware für das Retevis RT3 oder MD380 gefunden .

gerade eben habe mein RT3 umprogrammiert, und was soll ich sagen, das Gerät hat es überlebt 🖕 .

hier mal der Link zu der Dokumentation von DG9VH .

DG9VH übersetzt das Readme direkt von von Travis Goodspeed, KK4VCZ

hier das deutsche ReadMe : <u>https://github.com/travisgoods.../blob/master/README.de.md</u>

und hier das englische :

https://github.com/travisgoods...ols/blob/master/README.md

Ich werde das nicht alles noch mal aufschreiben oder gar von DG9VH kopieren, sondern nur ein paar zusätzliche Hinweise geben .

Um diese Firmware zu aktualisieren habe ich einen kleinen Linux Rechner genommen. Hier bei mir ist das ein Raspberry Pi2. Den benutze ich ja auch um mit dem DV4MINI Stick per DMR online zu gehen. Dazu vielleicht an anderer Stelle mal mehr, falls da auch Interesse besteht.

Um die Firmware auf das RT3 oder MD-380 Flashen zu können benötigt man ein paar Programmpakete auf dem Linux Rechner . Die meisten waren schon auf meinem Raspberry , ich wollte nur noch mal kurz darauf hinweise , wie man diese nachinstalliert.

folgende Pakete müssen nachinstalliert werden :

Sollten die schon drauf sein ist das nicht schlimm, der Rechner merkt das und installiert die Pakete einfach nicht 🙂

folgende Befehle eingeben. Kann man auch einfach hintereinander schreiben dann geht es noch schneller

Code

sudo apt-get install git gcc build-essential gcc-arm-none-eabi python libusb-1.0-0

oder einzeln nach einander

Code

sudo	apt-get	install	git
sudo	apt-get	install	gcc
sudo	apt-get	install	build-essential
sudo	apt-get	install	gcc-arm-none-eabi
sudo	apt-get	install	python
sudo	apt-get install libusb-1.0-0		

jetzt kann man auch PyUSB installieren :

Code

sudo pip install pyusb --pre

jetzt kann man mit dem folgenden Befehlt die experimentelle Firmware herunterladen

Code

git clone https://github.com/travisgoodspeed/md380tools.git

dann in das verzeichnis md380tools wechseln :

Code

cd md380tools/

und mit den Befehlen

Code

sudo make

compilieren

Jetzt wird die Firmware auf das Gerät gespielt .

Vorher muss das Gerät bei gleich zeitigem drücken der PTT und der Funktionstatste darüber eingeschaltet werden . Das Gerät wird in den Programmiermodus versetzt . Nun das Programmierkabel mit dem Gerät und dem Raspberry Pi verbinden und folgenden Befehl auf dem Raspberry Pi eingeben Code

sudo make flash

Jetzt wird das Gerät geflasht . Wenn alles fertig ist sollte die neue Firmware auf dem Gerät sein . Hier hat das alles auf Anhieb gut funktioniert .

Das war jetzt der "Schnelldurchlauf" etwas ausführlicher hat es DG9VH erklärt und beschrieben

dort wird auch beschrieben wie man die User Datenbank aktualisiert und auf das Gerät spielt .

Wer <u>Hilfe</u> benötigt kann sich gern bei mir melden, ich kann auch , bei Bedarf, das RaspberryPi Image zur verfügung stellen oder gar einen kompletten fertig installierten Raspberry Pi verkaufen

So das sollte erst mal genügen für Heute .

Gruß Martin

Beitrag von "df6hz" vom 29. April 2016, 13:24

Toll, viel Arbeit, aber erfolgreich. Gratulation. Ich werde mich mal weiter informieren. Danke, Martin. 73 de Kurt

Beitrag von "do2mad" vom 15. Oktober 2017, 09:00

Hallo,

Hier mal ein kleines Update .

Die Experimentelle Firmware kann man auch unter Windows oder Mac in das Gerät flashen .

Dazu hat **KD4Z** Warren eine virtuelle Maschine entwickelt die man über Virtualbox bedienen kann und so die experiementell Firmware flaschen . Man braucht also nicht lange ein Linux System zu installieren und sich damit beschäftigen, das ist alles schon erledigt und fertig eingerichtet . Auch wurden ein paar Scripte geschrieben, so das man mit ein paar Befehlen das MD380 oder RT3 ganz einfach programmieren kann .

hier mal ein paar Infos und Links dazu :

Ihr benötigt auf dem Rechner auf jedenfall <u>Virtualbox</u>. Die Software ist Freeware und funktioniert recht gut .

Bitte auch immer die **VirtualBox Extension Pack** das ist eine Erweiterung das die Virtuelle Maschine unter anderem auf den USB Port des Rechners zugreifen kann . Hier der link zur aktuell verfügbaren Verion :

http://download.virtualbox.org....1.28-117968.vbox-extpack

Nach dem installieren von Virtualbox kann man ganz einfach das Extension Pack ausführen und es wird automtisch installiert .

Nun können wir die Virtuelle Maschine herunterladen . Eine Link dazu findet man auf folgender Seite

https://github.com/KD4Z/md380tools-vm

Diese *.ova Datei wir einfach in Vitualbox importiert .

Das wird genau in der Deutschen Anleitung

http://www.qth.at/oe7bsh/MD380..._KD4Z_ver_3_08oe7bsh2.pdf von OE7BSH erklärt .

In der Anleitung ist eigentlich alles erklärt was benötigt wird , solltet Ihr Fragen haben oder bei der Einrichtung <u>Hilfe</u> benötigen , einfach hier fragen , ich versuche das dann zu erklären .

Ich habe als erstes den Befehl "glv" (Get Latest Version) aufgeführt, danach ein touch lang.de eingegeben.

Nach einem Neustart ist dann auch das Menu auf deutsch .

Leider hat man dann noch immer das englisch Tastatur Layout (y und z sind zum Beispiel vertauscht etc..). Das kann man ändern in dem man die Datei in /etc/default/keyboard ändert, dazu muss man sich aber als root anmelden , falls Interesse besteht würde ich das auch noch beschreiben .

Oder ich flashe Euch das Gerät auf dem nächsten OV Abend oder bei anderer Gelegenheit 😌

Viel Spaß mit der neuen Firmware

73 DO2MAD Martin

Beitrag von "do2mad" vom 22. Oktober 2017, 11:12

Hallo,

Ich habe noch ein paar Interessante Tools für das MD380 - RT3 gefunden .

https://kg5rki.com/new2/tymd380.html

Mit dieser Software kann man die experimentelle Firmware und Usercsv (alle DMR OM's im Funkgerät speichern) auch unter Windows ganz leicht in das Gerät flashen .

Es ist kein Linux System mehr notwendig .

Ich habe die Beta Version 1.08 mal ausprobiert und das hat wunderbar funktioniert .

hiermit können verschiende Experimentell Firmware Versionen geflasht werden die automatisch nachgeladen werden .

hier mal einen Screenshots dazu :



1. Firmware Version auswählen (rot eingekreist)

dort sind einmal die zwei Versionen von KG5RKI verfügbar : https://kg5rki.com/new2/tymd380.html

oder die originalen MD380 Tools von Travis Goodspeed, KK4VCZ http://md380.tools/

2. Herunterladen für die GPS Version oder nicht GPS Version (gelb eingekreist)

3. dannach Funkgerät in den Programmiermodus bringen und mit dem PC verbinden (PTT Taste und Taste darüber drücken und dann einschalten , dann wird der Flash / Programmiermodus gestartet und die LED fängt an rot zu blinken

4. kann man einfach eine fertige Datei flashen (blau eingekreist) dazu muss man oben bei **FILENAME** voher eine Datei auswählen .

Die Userdaten Bank kann man einfach mit den Menus darunter herunteladen und auf das Gerät spielen . Dazu wird das Gerät ganz normal gestartet .

1. Herunterladen (Download Update)

2. Flash drücken (vorher Gerät normal einschalten und Kabel mit dem PC verbinden)

Ich denke das erleichtert eingen von Euch das flashen vom Retevis RT3 oder Tytera MD380 .

73 Martin - DO2MAD

Beitrag von "do2mad" vom 26. Dezember 2017, 09:38

Hallo,

hier noch mal der Hinweis, wie Ihr bei der virtuellen Maschine von KD4Z das Tastatur Layout ändern könnt .

Zitat von do2mad

Leider hat man dann noch immer das englisch Tastatur Layout (y und z sind zum Beispiel vertauscht etc..). Das kann man ändern in dem man die Datei in /etc/default/keyboard ändert, dazu muss man sich aber als root anmelden , falls Interesse besteht würde ich das auch noch beschreiben .

1. mit dem Befehl "su" root Status erlangen um Systemdateien ändern zu können . Das Passwort ist "tyt" .

ACHTUNG das "y" ist beim englischen Tastaturlayout Layout das "z" ! Also tzt eingeben 😌

2. mit dem Befehl nano /etc/default/keyboardkann man das Layout ändern . Einfach den Wert XKBLAYOUT="us" in "de" ändern

3. den Nano Etitor mit ${\tt ctrl-x}$ und ${\tt enter}$ verlassen

4. mit dem Befehl reboot die virtuelle Maschine neu starten .

nun sollte das Tastatur Layout der deutschen Tastatur entsprechen .

Es kann sein das irgendwann, nach dem Befehl glv - (Get Latest Version) die Virtuelle Maschine ein neues Update bekommt und wieder das US Layout eingestellt wird .

Das ist ja nicht schlimm, Ihr wisst ja jetzt wie man wieder das deutsche Layout einstellt

73 Martin - DO2MAD

Beitrag von "DO1PBD" vom 17. Februar 2018, 18:03

Habe Mein Tytera MD-380 mit einer Beta Version geflasht jetzt kann Ich das gerät nicht mehr benutzen da es mit einem Passwort geschützt ist? Kann Mir jemand helfen das Ich Mein Tytera MD-380 wieder Benutzten kann!

lytera Plash Too	¥1.08c	ĸ	OSRHI	×	Information	
FILENAME	Write Read	Offnen			Tytera Flash Tool	
FIRMWARE Download GPS TyMDTool: • USERDB Download Update		Download NON-GPS Flach Flash von Daten Menge stripped.csv		-Edit your DMR ID User	L	
					Database details at https://kg5rki.com/	
	Flash von Datei	Flash stripped.	CSV			ľ
			7	Û.	Donate Sup	port

Beitrag von "do2mad" vom 17. Februar 2018, 23:29

Hallo,

Wie macht sich das mit dem Passwort bemerkbar ? Wann wird danach gefragt ?

Ein einschalten des Gerätes ?

Vielleicht liegt es auch am Codeplug .

Da gibt es in den General Settings einen Menu Punkt Password and lock Enable , vielleicht ist ja nur dort der Haken gesetz worden .

to be compared	In Second Lating	
ATULOT A	San San Peaklik cy San Robinson cy	
Procey Setting Depth Transports (sphere Beglari To Sense) Depth To Sense) Depth To Sense) Depth To Sense) Sens Set Sens Set Depth To Sense)	Aler Tan Distanti Fan y- Distantikaler Fan y- Lak Peak Fan (Nov 2) Lak Peak Fan (Nov 2)	
- B 1757 Spaling	lan	Manal
	Case Volue Laser Volue Regions Tangker (* 1993) Case United Research Tangker (* 1993) Research Research	-
0	American States	
		alg

Gruß Martin

Beitrag von "do2mad" vom 2. April 2019, 09:03

Hallo,

nur eine kurze Info.

Es gibt auch einen CodeplugEditor für Linux . Ich stelle hier nur den Link rein, ich habe noch keine Erfahrungen mit dem Programm gemacht .

Wäre super wenn jemand der es getestet hat mal hier meldet das es funktioniert . arepsilon

Linux CodeplugEditor für MD-380/MD-390/MD40/MD-UV380/MD-UV390 DMR Funkgeräte

73 Martin DO2MAD